

СВЕДЕНИЯ

об оппонентах по диссертации
соискателя Нгуена Чонга Иена

на тему «Методы повышения эффективности начальной выставки инерциальных навигационных систем»
по специальности 2.2.5 – «Приборы навигации»

Фамилия, имя отчество оппонента (полностью)	Литвиненко Юлия Александровна
Дата рождения (дд.мм.гггг), гражданство	01.08.1974
- Ученая степень - ученое звание (при наличии), - отрасль наук	к.т.н
Шифр специальности, по которой защищена оппонентом докторская/кандидатская диссертация	05.11.03 Приборы навигации
Полное наименование организации, являющейся основным местом работы, структурное подразделение, должность, почтовый адрес, телефон, электронная почта	Открытое акционерное общество «Концерн «Центральный научно-исследовательский институт «Электроприбор» ; Научно-образовательный центр; Заместитель начальника научно-образовательного центра – начальник сектора; 197046, Санкт - Петербург, улица Малая Посадская, д. 30, 8 9213231309, Ya litvinenko@mail.ru
Основные публикации по профилю оппонируемой диссертации (не более 15 публикаций)	Публикации в изданиях, включенных в перечень ВАК (за последние 5 лет): <ul style="list-style-type: none">• Степанов О.А., Литвиненко Ю.А., Васильев В.А., Торопов А.Б., Басин М.В. Алгоритм полиномиальной фильтрации в задачах обработки навигационной информации при квадратичных нелинейностях. Часть 2. Примеры решения задач //Гироскопия и навигация. 2021. Т. 29. № 4 (115). С. 56-77.• Степанов О.А., Литвиненко Ю.А., Васильев В.А., Торопов А.Б., Басин М.В.

Алгоритм полиномиальной фильтрации в задачах обработки навигационной информации при квадратичных нелинейностях в уравнениях динамики и измерений. Часть I. Описание и сопоставление с алгоритмами //Гироскопия и навигация. 2021. Т. 29. № 3 (114). С. 3-33.

- Литвиненко Ю.А., Иванов Д.П., Тупысев В.А. Сравнение подходов к идентификации неизвестных параметров модели ухода гироскопа Научно-технический вестник информационных технологий, механики и оптики -2018. - Т. 18. - № 5(117). - С. 885-893
- Лян Цин, Литвиненко Ю.А., Степанов О.А. Анализ влияния ошибок датчиков углов модуляционного вращения на точность системы ориентации// Труды МАИ, -2018 № 98.
- Лян Цин, Литвиненко Ю.А., Степанов О.А. Метод обработки измерений от двух блоков микромеханических гироскопов при решении задачи ориентации // Гироскопия и навигация. -2018. № 3. С. 29-42.

Монографии (за последние 10 лет):

-

Патенты, авторские свидетельства (за последние 10 лет): -

-

Другие публикации

- Степанов О.А., Литвиненко Ю.А., Васильев В.А., Торопов А.Б., Басин М.В., Исаев А.М. Polynomial Filtering Algorithms under Quadratic Nonlinearities in System and Measurement Equations: Comparison with Extended and Second-Order Kalman Filters 14th IFAC Workshop on Adaptive & Learning Control Systems (Alcos 2022), Марокко, IFAC paper online (Scopus)
- Степанов О.А., Литвиненко Ю.А., Антонов Д.В., Зайцев О.В. Adaptive algorithm for vessel roll prediction based on the Bayesian approach 30th Mediterranean Conference on Control and Automation June 28 - July 1(MED, 2022) (Scopus)
- Stepanov O.A., Vasiliev V.A., Tupysev V.A., Litvinenko Y.A., Basin M.V

	<p>Efficiency analysis of polynomial filtering algorithms in navigation data processing for a class of nonlinear discrete dynamical systems. IET Control Theory and Applications. 2021. T. 15. № 2. C. 248-259. DOI: 10.1049/cth2.12036 (Scopus)</p> <ul style="list-style-type: none"> • Tupysev V.A., Loparev A.V, Litvinenko Y.A., Application of singular transformations method with regard to nonlinearities in equations of dynamics and measurements Journal of Physics: Conference Series. 13. Ser. "13th Multiconference on Control Problems, MCCP 2020" 2021. C. 012017 (Scopus) • Tupysev V.A., Litvinenko Y.A., Isaev A.M. Application of Kalman Type Filtering for Processing Navigation Data with Nonlinear Dynamics and Measurements 27th Saint Petersburg International Conference on Integrated Navigation Systems, ICINS 2020 - Proceedings May 2020 Proc. 2020 European Control Conference (ECC) May 12-15, 2020. Saint Petersburg, Russia P. 1751–1756 . (Scopus) • Stepanov O.A., Vasiliev V.A., Basin M.V. Tupysev V.A., Litvinenko Y.A Application of Polynomial Filtering Algorithms to Nonlinear Discrete Dynamical Systems in Navigation Data Processing (Scopus) • Liang Q., Litvinenko Y.A., Stepanov O.A. A Solution to the Attitude Problem Using Two Rotation Units of Micromechanical Gyroscopes IEEE Transactions on Industrial Electronics. 2020. T. 67. № 2. C. 1357-1365. (Scopus)
Индекс Хирша	7
Индекс цитируемости за последние 5 лет (по данным РИНЦ)	54 (150)

Подпись оппонента _____



(Литвиненко Ю.А.)