

## СВЕДЕНИЯ

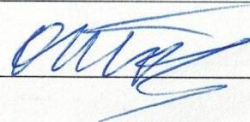
об официальных оппонентах по диссертации  
соискателя **Фан Тхань Чьунга**

на тему «Адаптивные мехатронные комплексы рулевых систем авиационного транспорта»  
по специальности 05.09.03 – Электротехнические комплексы и системы

Фамилия, имя отчество официального оппонента)	<b>Томчина Ольга Петровна</b>
Дата рождения (дд.мм.гггг), гражданство	15 октября 1950 г. РФ
- Ученая степень - ученое звание (при наличии), - отрасль наук	кандидат технических наук, доцент
Шифр специальности, по которой защищена оппонентом кандидатская диссертация	Специальность: 05.13.07 - Автоматическое управление и регулирование; управление технологическими процессами (промышленность )
- Полное наименование организации, являющейся основным местом работы, - структурное подразделение, - должность, - почтовый адрес, телефон, электронная почта	Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Санкт-Петербургский государственный архитектурно-строительный университет» (ФГБОУ ВО СПбГАСУ), доцент кафедры электроэнергетики и электротехники, 190005, Санкт-Петербург, ул. Егорова, д.2/5, СПбГАСУ, Телефон (812) 317-80-40, 316-34-19, E-mail <a href="mailto:electro@spbgasu.ru">electro@spbgasu.ru</a>
Основные публикации по профилю оппонируемой диссертации (не более 15 публикаций)	Публикации в изданиях, включенных в перечень ВАК (за последние 5 лет): <ul style="list-style-type: none"><li>• УПРАВЛЕНИЕ ДВУХРОТОРНОЙ ВИБРАЦИОННОЙ УСТАНОВКОЙ ПРИ НЕПОЛНОМ ИЗМЕРЕНИИ ВЕКТОРА СОСТОЯНИЯ <i>Томчина О.П., Горлатов Д.В., Томчин Д.А., Свенцицкая Т.А.</i> Информатика и системы управления. 2019. № 4 (62). С. 110-119.</li><li>• АДАПТИВНОЕ УПРАВЛЕНИЕ НЕСТАЦИОНАРНЫМИ НЕЛИНЕЙНЫМИ ОБЪЕКТАМИ НА ОСНОВЕ АЛГОРИТМОВ СКОРОСТНОГО ГРАДИЕНТА <i>Томчина О.П., Поляхов Д.Н., Токарева О.И., Фрадков А.Л.</i></li></ul>

	<p>Информационно-управляющие системы. 2019. № 3 (100). С. 37-44.</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• АЛГОРИТМ АДАПТИВНОГО УПРАВЛЕНИЯ МЕХАНИЧЕСКИМИ СИСТЕМАМИ С НЕЯВНОЙ ЭТАЛОННОЙ МОДЕЛЬЮ И ФИЛЬТРАЦИЕЙ Томчина О.П., Горлатов Д.В., Томчин Д.А., Свенцицкая Т.А.</li> </ul> <p>Информатика и системы управления. 2018. № 3 (57). С. 124-130.</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• CONTROL OF OSCILLATIONS IN TWO-ROTOR CYBERPHYSICAL VIBRATION UNITS WITH TIME-VARYING OBSERVER Tomchina O.P. Cybernetics and Physics, Vol. 9, No. 4. 2020, 206–213 (<b>Scopus</b>)</li> <li>• CONTROL OF VIBRATIONAL FIELD IN A VIBRATION UNIT: INFLUENCE OF DRIVE DYNAMICS Tomchina O.P. Cybernetics and Physics, Vol. 8, No. 4. 2019, pp.298-306. (<b>Scopus</b>)</li> <li>• ANGULAR VELOCITY AND PHASE SHIFT CONTROL OF MECHATRONIC VIBRATIONAL SETUP Andrievsky B., Fradkov A.L., Tomchina O.P., Boikov V.I. В сборнике: IFAC-PapersOnLine. 8. 2019. С. 436-441. (<b>Scopus</b>)</li> <li>• TIME-VARYING OBSERVER OF THE SUPPORTING BODY VELOCITY FOR VIBRATION UNITS Fradkov A.L., Tomchin D.A., Tomchina O.P., Gorlatov D.V. IFAC-PapersOnLine (см. в книгах). 2016. Т. 49. № 14. С. 18-23. (<b>Scopus</b>)</li> </ul>
Индекс Хирша	8
Индекс цитируемости за последние 5 лет(по данным РИНЦ)	162

Подпись официального оппонента \_\_\_\_\_



О.П. Томчина

